

§ 26. NUMERISCHE VERFAHREN ZUR INTEGRATION

26.1. Motivation

Bei vielen Integralen findet man keine explizite Stammfunktion. Man ist daher auf numerische Verfahren, so genannte Quadraturformeln angewiesen.

Ges.: $I[f] := \int_a^b f(x) dx$ für Funktion f , die auf $[a,b]$ hinreichend oft differenzierbar ist.

Quadraturformeln führen dieses Integral in eine Summe über

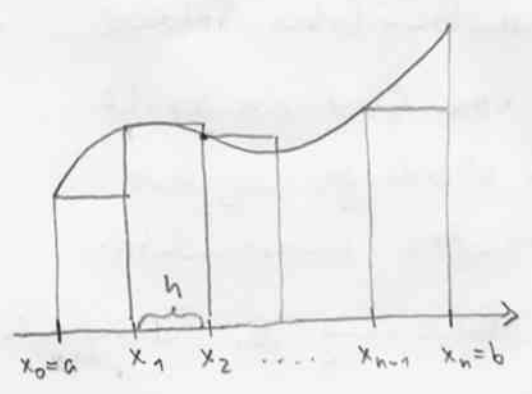
$$I[f] \approx \sum_{i=0}^n w_i f(x_i) \quad \text{Quadraturformel}$$

$$x_i \in [a,b], \quad i=0, \dots, n: \quad \text{Knoten}$$

$$w_i \quad i=0, \dots, n: \quad \text{Gewichte}$$

Praktisch brauchbar sind Quadraturformeln mit nichtnegative Gewichten. Sie garantieren Nichtnegativität der Integralapproximation für nichtnegative Funktionen sowie gutartiges Verhalten gegenüber Rundungsfehlern.

26.2. Einfaches Beispiel: Rechteckregel



$$x_i = a + i \cdot \frac{b-a}{n} \quad \left. \vphantom{x_i} \right\} \text{Knoten}$$

$$i = 0, \dots, n$$

$$h = \frac{b-a}{n} \quad \text{Gitterweite}$$

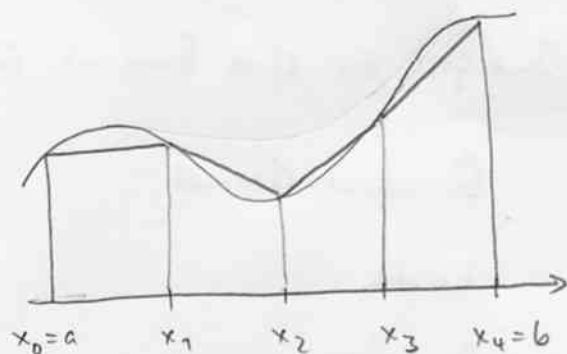
$$R_h[f] := \sum_{i=0}^{n-1} h f(x_i)$$

I.A. ist die Rechteckregel nicht sehr genau, solange man nicht sehr viele Knoten verwendet.

Grund: $f(x)$ wird im Intervall $[x_i, x_{i+1}]$ durch die Konstante $f(x_i)$ approximiert.

26.3. Zweiteinfachstes Beispiel: Trapezregel

Idee: Approximiere $f(x)$ im Intervall $[x_i, x_{i+1}]$ durch Gerade durch Punkte $(x_i, f(x_i))$ und $(x_{i+1}, f(x_{i+1}))$.



Fläche aller Trapeze:

$$T_h[f] := \sum_{i=0}^{n-1} h \frac{f(x_i) + f(x_{i+1})}{2}$$

$$= \frac{h}{2} f(x_0) + h (f(x_1) + f(x_2) + \dots + f(x_{n-1})) + \frac{h}{2} f(x_n).$$

26.4. Bemerkung

Genauere Quadraturformeln erhält man, indem $f(x)$ stückweise durch Polynome höheren Grades ersetzt wird.

(Newton-Cotes-Formeln). Eine Newton-Cotes-Formel

vom Grad n integriert Polynome vom Grad $\leq n$ exakt.

Für großes n ($n=8, n \geq 10$) treten allerdings negative Gewichte auf, und die Formeln werden unbrauchbar.

Gibt es bessere Alternativen zur Erhöhung der Genauigkeit?

Antwort : Romberg-Quadratur

Idee : Fehlerterme der Trapezregel sukzessive eliminieren.

Es gilt (Beweis aufwändig) :

26.5. Satz (Euler-Maclaurin'sche Summenformel)

Für $f \in C^\infty[a,b]$ besitzt die Trapezregel die asymptotische Fehlerentwicklung

$$T_h[f] = \int_a^b f(x) dx + c_1 h^2 + c_2 h^4 + c_3 h^6 + \dots$$

mit Konstanten c_k , die von $f^{(2k-1)}(a)$ und $f^{(2k-1)}(b)$ abhängen.

26.6. Konsequenz

$$T_h[f] = \int_a^b f(x) dx + c_1 h^2 + c_2 h^4 + O(h^6)$$

$$T_{h/2}[f] = \int_a^b f(x) dx + c_1 \frac{h^2}{4} + c_2 \frac{h^4}{16} + O(h^6)$$

$$\Rightarrow \frac{4 T_{h/2}[f] - T_h[f]}{3} = \int_a^b f(x) dx - \frac{1}{4} c_2 h^4 + O(h^6)$$

Der quadratische Fehlerterm in h wurde also eliminiert, und das neue Verfahren ist von 4. Ordnung.

Ebenso kann man mit $T_h[f]$, $T_{h/2}[f]$, $T_{h/4}[f]$ die h^4 -Terme eliminieren und erhält ein Verfahren 6. Ordnung!

Allgemein kann man zeigen:

26.7. Satz (Romberg-Quadratur)

Sei $f \in C^{2m+2}[a,b]$ und $T_h[f]$ die Trapezapproximation an $\int_a^b f(x) dx$ mit Schrittweite h .

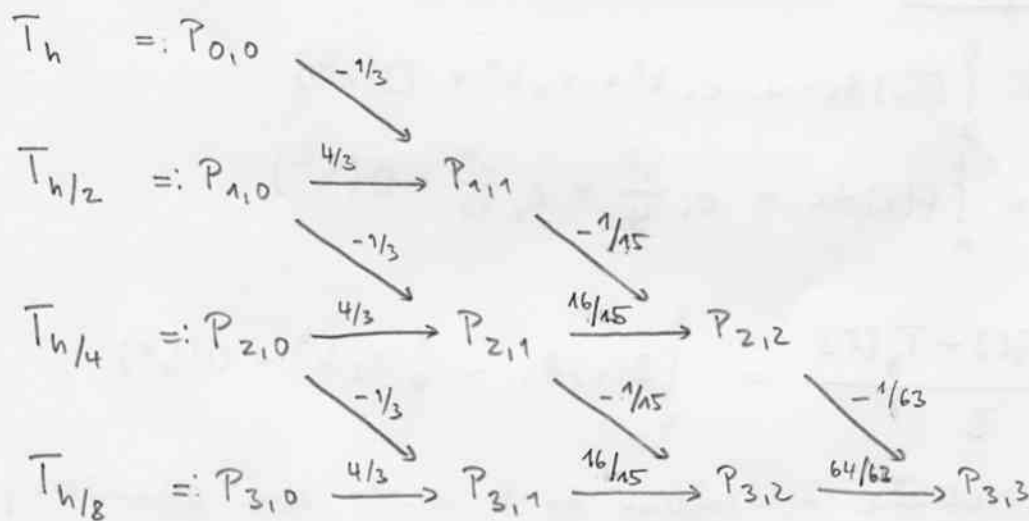
Dann erhält man mit der Rekursionsformel

$$P_{k,0} := T_{h/2^k}[f] \quad k = 0, 1, \dots, m$$

$$P_{k,j} := \frac{4^j P_{k,j-1} - P_{k-1,j-1}}{4^j - 1} \quad \begin{matrix} j = 1, \dots, m \\ k = 1, \dots, m \end{matrix}$$

mit $P_{m,m}$ eine Quadraturformel der Fehlerordnung $2m+2$.

26.8. Veranschaulichung für $m=3$



Fehler-
ordnung:

2

4

6

8

Verfahrensmerkmale

- schrittweise Intervallhalbierung
- Werte aus vorangegangenen Schritten werden weiter verwendet.
- Abbruch der Verfeinerung, falls Approximationen hinreichend dicht beieinander

26.9. Beispiel: $\int_0^1 \frac{\sin t}{t} dt$

h	Trapezregel	Romberg-Quadratur	Zahl der Funktionsauswertungen
1	0,92073 54924	0,92073 54924	2
1/2	0,93979 32848	0,94614 58824	3
1/4	0,94451 35217	0,94608 30041	5
1/8	0,94569 08636	0,94608 30704	9
1/16	0,94598 50299	0,94608 30704	17
⋮	⋮		⋮
1/32768	0,94608 30703		32769

Fazit: Bei vergleichbarer Genauigkeit hat die Romberg-Quadratur den Aufwand gegenüber der Trapezregel um den Faktor 2000 reduziert!